

B7

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number : **07-084580**
 (43)Date of publication of application : **31.03.1995**

(51)Int.CI.

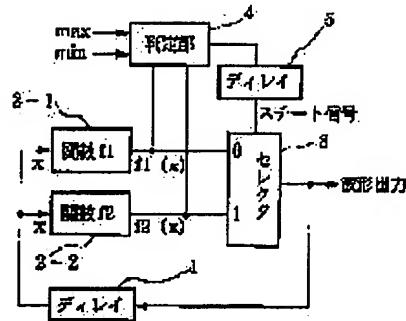
G10H 7/10
G06F 17/10
(21)Application number : **05-185640**(71)Applicant : **YAMAHA CORP**(22)Date of filing : **29.06.1993**(72)Inventor : **SHIMIZU MASAHIRO**

(54) MUSICAL SOUND SIGNAL GENERATING DEVICE

(57)Abstract:

PURPOSE: To generate a waveform signal in a complicated shape which repeatedly increases and decreases by determining an applied function by a function arithmetic means on the basis of a data value circulated in a circulation path and making the applied function different.

CONSTITUTION: The function arithmetic means is equipped with functions f1 and f2; and the function f1 increases in waveform output value and the function f2 decreases. Then it is checked whether or not the value of the waveform signal exceeds a specific 1st threshold value when a waveform signal which increases is outputted by circulating data in the circulation path by using the function f1. When the value of the waveform signal exceeds the 1st threshold value, the function arithmetic means switches the applied function from f1 to f2. Consequently, the data are circulated in the circulation path of the function f2 and the signal decreases. Further, it is checked whether or not the value of the signal becomes less than a 2nd threshold value, and when so, the function is switched from f2 to f1, thereby outputting the signal waveform which repeatedly increases and decreases.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination] **27.06.1996**

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number] **2803704**

[Date of registration] **17.07.1998**

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's
decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

特開平7-84580

(43)公開日 平成7年(1995)3月31日

(51) Int.Cl.⁶
G10H 7/10
G06F 17/10

識別記号

F I

9364-5L

G06F 15/31

D

審査請求 未請求 請求項の数1 FD (全5頁)

(21)出願番号 特願平5-185640

(22)出願日 平成5年(1993)6月29日

(71)出願人 000004075

ヤマハ株式会社

静岡県浜松市中沢町10番1号

(72)発明者 清水 正宏

静岡県浜松市中沢町10番1号 ヤマハ株式
会社内

(74)代理人 弁理士 矢島 保夫

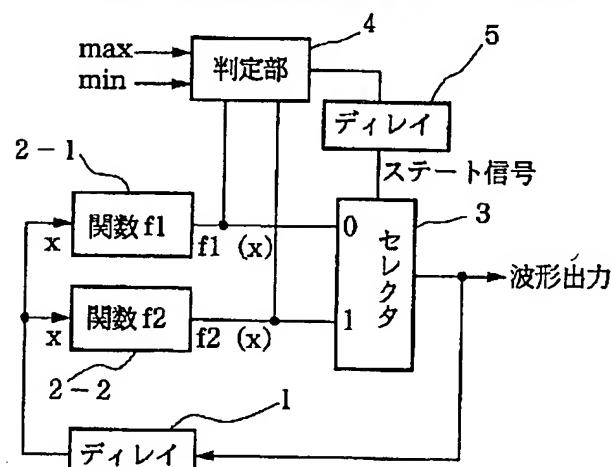
(54)【発明の名称】楽音信号発生装置

(57)【要約】

【目的】時間n (ただし、 $n = 0, 1, 2, 3, \dots$)におけるデータ値 x_n が差分方程式 $x_{n+1} = f(x_n)$ にしたがって変化するダイナミカルシステムによって波形データ列を発生する楽音信号発生装置 (カオス発振器)において、時間の経過とともに増減を繰返すような波形信号など、複雑な形状の波形信号を発生することができるようすることを目的とする。

【構成】カオス発振器の循環路に含まれる関数演算手段に複数の関数 f_1, f_2, \dots を備えるようにする。そして、循環路内を循環するデータ値に基づいて、関数演算手段で適用する関数を決定するようにする。

実施例の楽音信号発生装置のブロック構成



【特許請求の範囲】

【請求項1】 時間n（ただし、nはサンプリングクロックに基づく0, 1, 2, 3, …の整数）におけるデータ値 x_n が差分方程式 $x_{n+1} = f(x_n)$ にしたがって変化するダイナミカルシステムとして機能する循環路であって、入力データをサンプリングクロックの一周期だけ遅延させて出力する遅延手段と、入力データに適用する複数の関数 f_1, f_2, \dots を備えた関数演算手段とを含む循環路を備えるとともに、

上記循環路内を循環するデータ値に基づいて上記関数演算手段で適用する関数を決定する手段を備えたことを特徴とする楽音信号発生装置。

【発明の詳細な説明】

【0001】

【産業上の利用分野】 この発明は、電子楽器の音源などに用いられる楽音信号発生装置に関する。

【0002】

【従来の技術】 従来、ダイナミカルシステム $x_{n+1} = f(x_n)$ （ただし、n=0, 1, 2, 3, …）で発生する数列を波形データ列として出力する波形発生器を具備する楽音信号発生装置（いわゆる、カオス発振器）が、特開平4-97197号に開示されている。

【0003】 図6は、カオス発振器の構成例を示す。このカオス発振器は、入力データをサンプリングクロックの一周期だけ遅延させて出力する遅延回路61と、入力データに関数fを適用して出力する関数発生器62とかなる循環路を備えたものである。この循環路に数値データを循環させて、ダイナミカルシステム $x_{n+1} = f(x_n)$ にしたがって変化する数列 x_n を生成し、波形データとして出力する。ただし、nはサンプリングクロックに基づく0, 1, 2, 3, …の整数であり、時間を示している。

【0004】 このようなダイナミカルシステムによって発生された波形データ列は、周期信号のように見えてランダムであり、かといって完全にノイズかというと周期性のようなものがある。すなわち、カオス的な振舞いをする楽音波形信号を発生することができ、不安定な振幅の挙動を示す楽音や振幅が不規則に揺らぐ楽音などを合成することができる。

【0005】

【発明が解決しようとする課題】 ところが、上述のような従来のカオス発振器の場合、ある時刻nにおける出力値 x_n が定まれば、次の時刻n+1における出力値 x_{n+1} は、 $x_{n+1} = f(x_n)$ により一つに定まってしまう。言替えると、任意の出力値に着目したときに、その次に出力値が増加するか減少するかは、どちらかに決まっている。したがって、出力値が増減を繰返すような波形（例えば、サイン波など）を出力することができず、発生できる波形信号の形状に大きな制約があるという問題点があった。

【0006】 この発明の目的は、カオス音源において、時間の経過とともに増減を繰返すような波形信号など、複雑な形状の波形信号を発生することができる楽音信号発生装置を提供することにある。

【0007】

【課題を解決するための手段】 この目的を達成するため、この発明は、時間n（ただし、nはサンプリングクロックに基づく0, 1, 2, 3, …の整数）におけるデータ値 x_n が差分方程式 $x_{n+1} = f(x_n)$ にしたがって変化するダイナミカルシステムとして機能する循環路であって、入力データをサンプリングクロックの一周期だけ遅延させて出力する遅延手段と、入力データに適用する複数の関数 f_1, f_2, \dots を備えた関数演算手段とを含む循環路を備えるとともに、上記循環路内を循環するデータ値に基づいて上記関数演算手段で適用する関数を決定する手段を備えたことを特徴とする。

【0008】 例えば、関数演算手段に第1の関数 f_1 と第2の関数 f_2 とを備えるようにし、第1の関数 f_1 は波形出力値が徐々に増加していくような関数とし、逆に第2の関数 f_2 は波形出力値が徐々に減少していくような関数とする。そして、第1の関数 f_1 を用いて循環路にデータを循環させて、徐々に増加していく波形信号を出力しているときは、その波形信号の値が所定の第1のしきい値を越えたかどうかをチェックするようとする。波形信号の値が十分に大きくなつて第1のしきい値を越えたとき、関数演算手段で適用する関数を第1の関数 f_1 から第2の関数 f_2 に切換える。これにより、第2の関数 f_2 が適用された循環路でデータが循環することになるから、波形信号は徐々に減少していくようになる。

【0009】 さらに、第2の関数 f_2 を用いて循環路にデータを循環させて、徐々に減少していく波形信号を出力しているときは、その波形信号の値が所定の第2のしきい値より小さくなつたかどうかをチェックするようとする。波形信号の値が十分に小さくなつて第2のしきい値よりも小さくなつたとき、関数演算手段で適用する関数を第2の関数 f_2 から第1の関数 f_1 に切換える。

【0010】 以上のようにして、増減を繰返す波形信号を出力することができる。

【0011】

【作用】 循環路内を循環するデータ値に基づいて関数演算手段で適用する関数が決定される。したがって、出力値 x_n が同じであっても、適用する関数が異なるようにすることができ、増減を繰返すような複雑な形状の波形信号を発生することができる。

【0012】

【実施例】 以下、図面を用いて、この発明の実施例を説明する。

【0013】 図1は、この発明の一実施例に係る楽音信号発生装置のプロック構成を示す。この楽音信号発生装置は、ディレイ（遅延）回路1、第1の関数発生器2－

1、第2の関数発生器2-2、セレクタ3、判定部4、およびディレイ回路5を備えている。

【0014】ディレイ回路1は、入力データをサンプリングクロックの一周期だけ遅延させて出力する遅延回路である。ディレイ回路1の出力は、2つの関数発生器2-1、2-2にそれぞれ入力する。第1の関数発生器2-1は、入力データxに関数f1を適用して、出力データf1(x)を出力する。第2の関数発生器2-2は、入力データxに関数f2を適用して、出力データf2(x)を出力する。

【0015】第1の関数発生器2-1の出力f1(x)は、セレクタ3の0側入力端子に入力する。第2の関数発生器2-2の出力f2(x)は、セレクタ3の1側入力端子に入力する。セレクタ3は、ディレイ回路5から出力されるステート信号が「0」のとき、0側入力端子に入力しているf1(x)を出力する。また、セレクタ3は、ディレイ回路5から出力されるステート信号が「1」のとき、1側入力端子に入力しているf2(x)を出力する。

【0016】セレクタ3からの出力は、波形信号として出力されるとともに、ディレイ回路1に入力する。

【0017】判定部4は、関数発生器2-1、2-2の出力f1(x), f2(x)を入力するとともに、第1のしきい値maxおよび第2のしきい値minを入力する。そして、セレクタ3で第1の関数発生器2-1の出力f1(x)が選択出力されているとき、判定部4は、その出力f1(x)が第1のしきい値maxを越えていないかどうかチェックする。出力f1(x)が第1のしきい値maxを越えていない間、判定部4はステート信号として「0」を出力する。

【0018】判定部4から出力されたステート信号「0」は、ディレイ回路5で所定時間遅延された後、セレクタ3に入力する。これにより、第1の関数発生器2-1の出力f1(x)が第1のしきい値maxを越えていない間は、第1の関数発生器2-1が選択されることになる。

【0019】次に、出力f1(x)が第1のしきい値maxを越えたとき、判定部4はステート信号として「1」を出力する。判定部4から出力されたステート信号「1」は、ディレイ回路5を介してセレクタ3に入力する。これにより、f1(x)がmaxを越えた次のサンプリングクロックのタイミングで、セレクタ3は、第2の関数発生器2-2の出力f2(x)を選択出力する。

【0020】セレクタ3で第2の関数発生器2-2の出力f2(x)が選択出力されているとき、判定部4は、その出力f2(x)が第2のしきい値minより小さくなつたかどうかチェックする。出力f2(x)が第2のしきい値minより小さくない間、判定部4はステート信号として「1」を出力する。

【0021】判定部4から出力されたステート信号「1」は、ディレイ回路5を介してセレクタ3に入力する。これにより、第2の関数発生器2-2の出力f2(x)が第2のしきい値minより小さくなつてない間は、第2の関数発生器2-2が選択されることになる。

【0022】次に、出力f2(x)が第2のしきい値minより小さくなつたとき、判定部4はステート信号として「0」を出力する。判定部4から出力されたステート信号「0」は、ディレイ回路5を介してセレクタ3に入力する。これにより、f2(x)がminより小さくなつた時点の次のサンプリングクロックのタイミングで、セレクタ3は、第1の関数発生器2-1の出力f1(x)を選択出力する。

【0023】以上のようにして、関数発生器の関数が切換わるようになっている。すなわち、図1の楽音信号発生装置は、第1の関数発生器2-1が選択されているときにはダイナミカルシステム $x_{n+1} = f_1(x_n)$ により楽音信号を発生し、第2の関数発生器2-2が選択されているときにはダイナミカルシステム $x_{n+1} = f_2(x_n)$ により楽音信号を発生することとなる。

【0024】図2は、図1の楽音信号発生装置で発生するデータ列の軌跡を示すグラフである。横軸は x_n 、縦軸は x_{n+1} を表す。

【0025】グラフ21は、第1の関数発生器2-1の関数 $x_{n+1} = f_1(x_n) = ax_n + b$ のグラフである。グラフ22は、第2の関数発生器2-2の関数 $x_{n+1} = f_2(x_n) = ax_n - b$ のグラフである。グラフ20は補助線($x_{n+1} = x_n$ のグラフ)である。ただし、 $a = 1, b > 0$ とする。すなわち、グラフ21は補助線20を縦軸方向にbだけ平行移動したグラフ、グラフ21は補助線20を縦軸方向に-bだけ平行移動したグラフとなっている。

【0026】まず、セレクタ3が第1の関数発生器2-1の出力f1(x)を選択している場合を説明する。このとき、ディレイ回路1、第1の関数発生器2-1、およびセレクタ3が、カオス発振器の循環路を形成している。

【0027】この場合、波形データ x_n を順次求めるのは、以下のようにする。まず、 x_0 (ここでは、 $x_0 = 0$ とする)を通って縦軸に平行な直線とグラフ21との交点23から x_1 が求められる。次に、 x_1 が入力となって $x_2 = f_1(x_1)$ が計算されるから、交点23を通って横軸に平行な直線と補助線20との交点24を求め、さらにこの交点24を通って縦軸に平行な直線とグラフ21との交点25から x_2 が求められる。階段状の矢印26は、このようにして順次 x_0, x_1, x_2, \dots を求める様子を示している。

【0028】上述したように、関数f1は補助線20を縦軸方向に $b > 0$ だけ平行移動したものである。したが

って、第1の関数発生器2-1の出力 $f_1(x)$ が選択されている場合には、階段状の矢印26に示されるように、徐々に増加する波形信号が outputされることが分かる。

【0029】次に、波形データ x_n が第1のしきい値 m_{ax} を越えると、セレクタ3は第2の関数発生器2-2の出力 $f_2(x)$ を選択することとなる。このとき、ディレイ回路1、第2の関数発生器2-2、およびセレクタ3が、カオス発振器の循環路を形成することとなる。

【0030】この場合の波形データも、上述したのと同様に求めることができる。すなわち、補助線20と関数 f_2 のグラフ22との間の階段状の矢印27に示されるように、順次波形信号 x_n を求めることができる。

【0031】関数 f_2 は補助線20を縦軸方向に $-b < 0$ だけ平行移動したものである。したがって、第2の関数発生器2-2の出力 $f_2(x)$ が選択されている場合には、階段状の矢印27に示されるように、徐々に減少する波形信号が outputされることが分かる。

【0032】以上のようにして、しきい値 m_{ax} と m_{in} との間で増減を繰返す波形信号が outputされる。

【0033】図3は、その出力値(波形信号の振幅値)の時間的变化を示すグラフである。横軸が時間 t 、縦軸が outputされる振幅値を示す。振幅値は、第1のしきい値 m_{ax} を越えるまで一定の割合で増加する。第1のしきい値 m_{ax} を越えると、今度は一定の割合で減少する。振幅値が第2のしきい値 m_{in} より小さくなると、再び増加するようになる。結果的に、この図に示すような三角波が出力される。

【0034】図4は、図2と同様の、第1の関数 f_1 、第2の関数 f_2 、および補助線のグラフである。41が第1の関数 f_1 のグラフ、42が第2の関数 f_2 のグラフ、40が補助線($x_{n+1} = x_n$)を示す。ただし、関数 f_1 、 f_2 は、以下の関数とする。

$$\begin{aligned} f_1(x) &= x + b \times \cos\{\pi/2 \cdot (x/m_{ax})\} + \Delta \quad (\Delta: \text{定数}) \\ f_2(x) &= x - b \times \cos\{\pi/2 \cdot (x/m_{in})\} - \Delta \quad (\Delta: \text{定数}) \end{aligned}$$

【0036】図5は、このような関数 f_1 、 f_2 を用いたときに outputされる振幅値の時間的变化を示すグラフである。しきい値 m_{ax} と m_{in} との間で増減を繰返すサイン波が出力されている。

【0037】ここで、 Δ は出力波形に三角波の成分を混

合させるための定数であり、 Δ が小さく b が大きい場合、出力は正弦波に近くなり、逆に Δ が大きく b が小さい場合は三角波に近い出力波形が出力される。

【0038】なお、上記実施例では、2つの関数発生器を切換えて発振させる例を説明したが、さらに多くの数の関数発生器を用いてもよい。多くの関数発生器を切換えることにより、より複雑な波形信号を発生することができる。また、用いる関数も上記実施例に限らず、任意の関数としてよい。

10 【0039】特に、本実施例では、振幅値の増加時、減少時のカーブが同じになる様に関数 f_1 と f_2 を選んでいるが、増加時と減少時のカーブが異なる様に関数 f_1 と f_2 を選んでもよい。

【0040】例えば、図2の例では、

$$f_1(x_n) = a_1 x_n + b_1$$

$$f_2(x_n) = a_2 x_n - b_2$$

$a_1 \neq a_2$ または $b_1 \neq b_2$ の様にしてもよい

【0041】また、判定部4の出力にはいっているディレイ5は省略されてもよい。ディレイ5がある場合は、

20 出力波形の最小振幅が $(m_{ax} - m_{in})$ の値になり、ディレイ5を省略した場合は、出力波形の最大振幅が $(m_{ax} - m_{in})$ の値になる。

【0042】

【発明の効果】以上説明したように、この発明によれば、カオス音源の循環路内を循環するデータ値に基づいて関数演算手段で適用する関数を決定するようにしているので、時間の経過とともに増減を繰返すような波形信号など、より複雑な形状の波形信号を発生することができる。

30 【図面の簡単な説明】

【図1】この発明の実施例に係る楽音信号発生装置のブロック構成図

【図2】 $x_{n+1} = f_1(x_n)$ および $x_{n+1} = f_2(x_n)$ の軌跡を示す図

【図3】図2の場合の振幅値の時間的变化を示す図

【図4】他の関数 f_1 、 f_2 および補助線を示す図

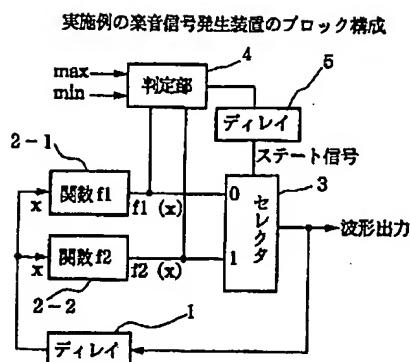
【図5】図4の場合の振幅値の時間的变化を示す図

【図6】従来のカオス発振器のブロック構成図

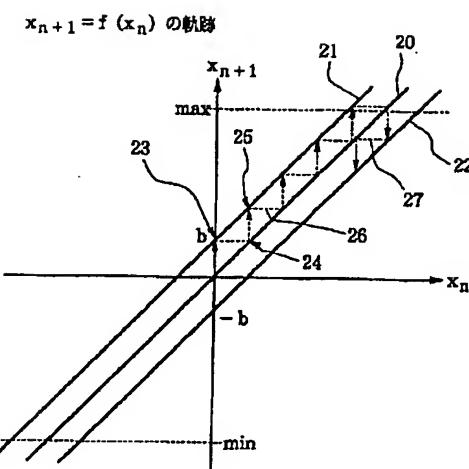
【符号の説明】

40 1…ディレイ回路、2-1…第1の関数発生器、2-2…第2の関数発生器、3…セレクタ、4…判定部、5…ディレイ回路。

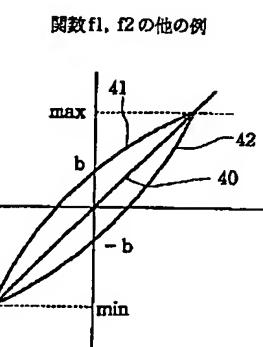
【図 1】



【図 2】

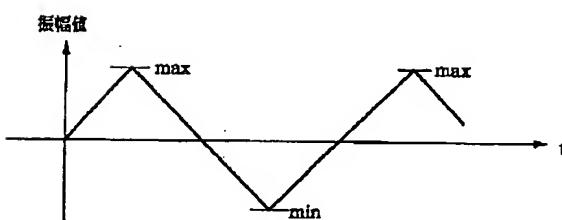


【図 4】



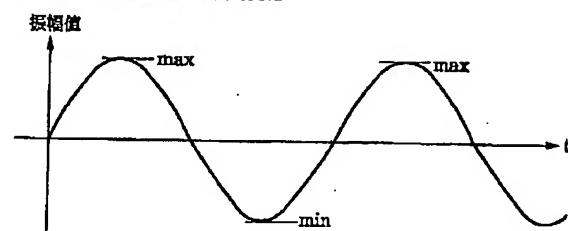
【図 3】

振幅値の時間的変化



【図 5】

振幅値の時間的変化



【図 6】

